

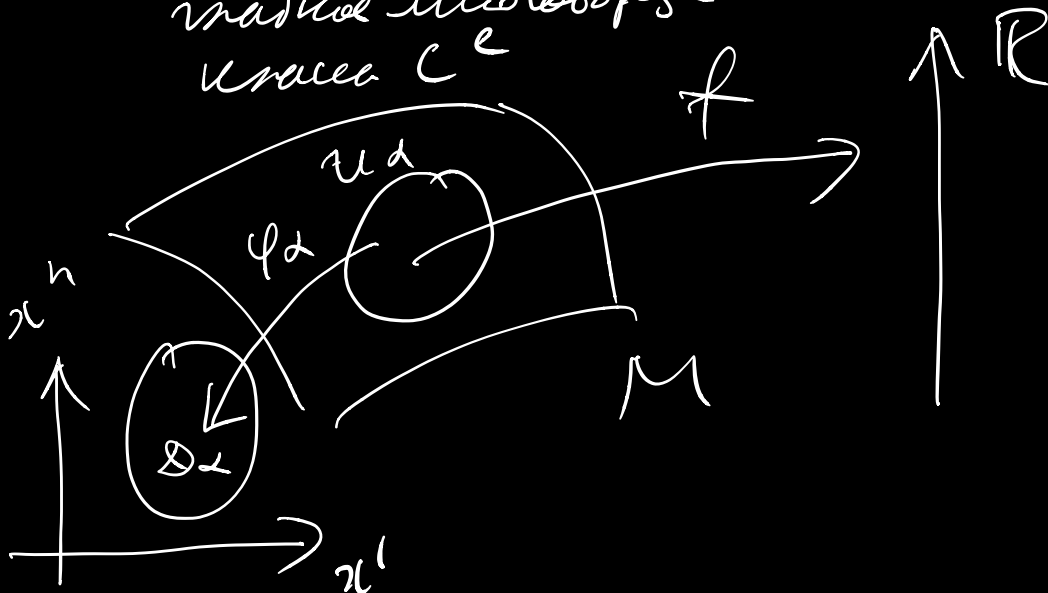
Анализ на многообразиях.

Лекция 13.

M мн-е p - m n

$$f: M \rightarrow \mathbb{R}$$

многообразие
класса C^k

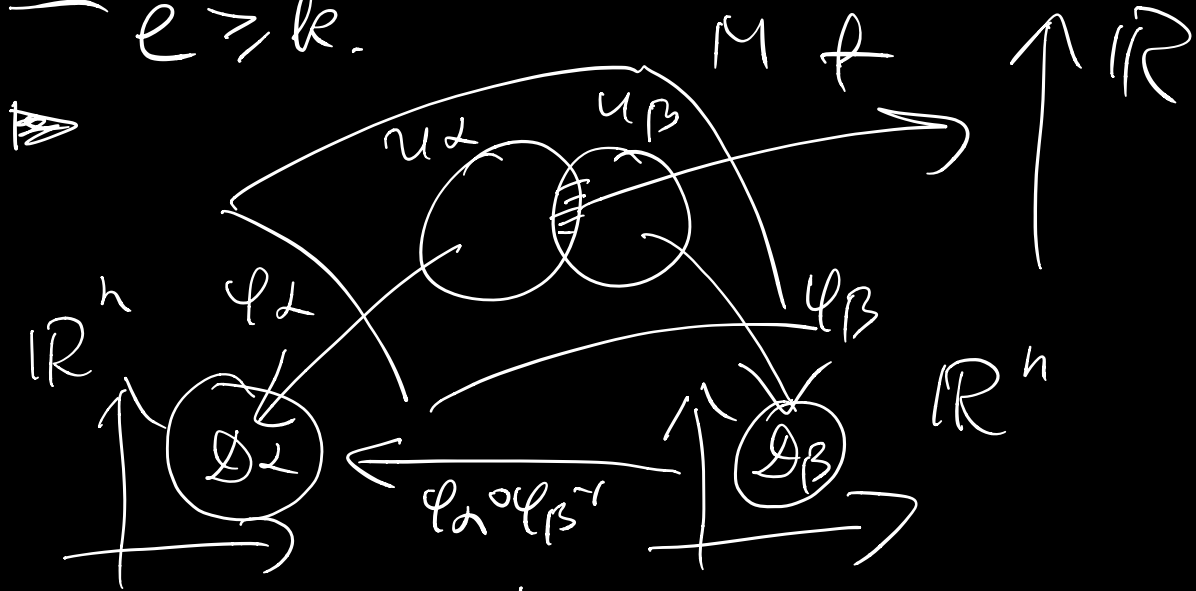


$$f \circ \varphi_\alpha^{-1}: D_\alpha \rightarrow \mathbb{R}$$

\cap
 \mathbb{R}^n

Опр $f: M \rightarrow \mathbb{R}$ является многообразия
класса C^k , если \forall карт $(U_\alpha, \varphi_\alpha)$
функция $f \circ \varphi_\alpha^{-1}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ является
многообразия класса C^k .

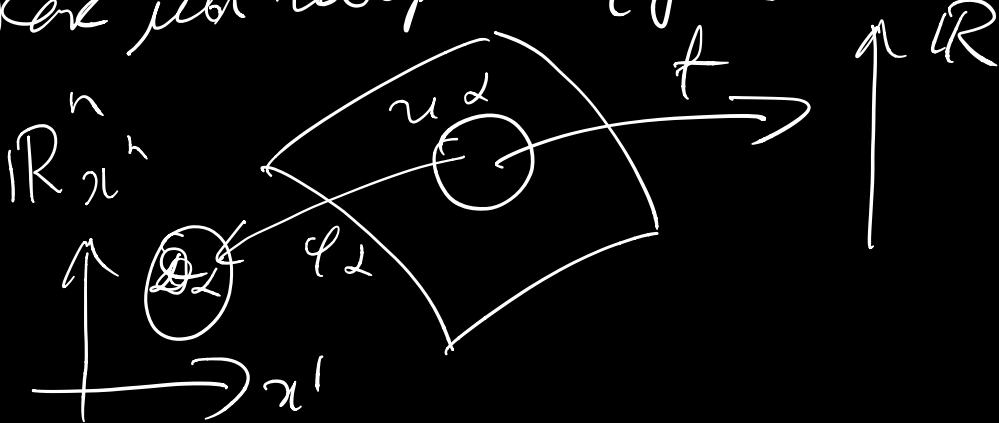
YH no opereteme Koppetno, ean
e > k.



$$f \circ \varphi_\beta^{-1} = \underbrace{(f \circ \varphi_\alpha)^{-1}}_{C^k} \circ \underbrace{(\varphi_\alpha \circ \varphi_\beta^{-1})}_{C^\ell}$$

$\Rightarrow f \circ \varphi_\beta^{-1}$ yes radius exists
 $\geq \min(k, \ell) = k$

Can we reparametrize surfaces?



$$A \in U_d \subset M \quad f(A) \in \mathbb{R}$$

$$f \circ \varphi_d^{-1}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

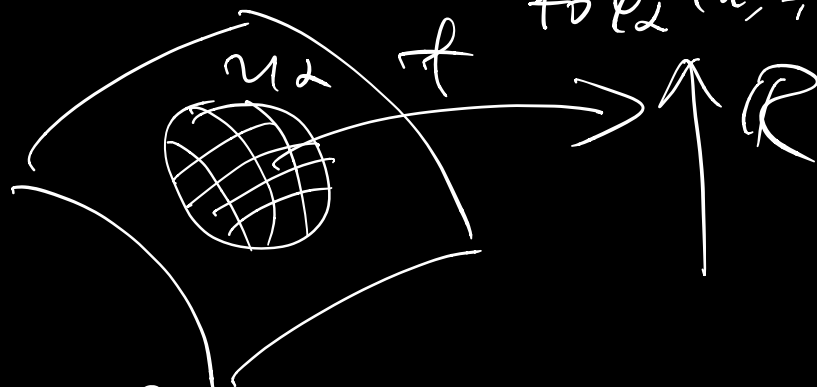
$$f \circ \varphi_d^{-1}(x^1, \dots, x^n)$$

мы работаем в числах
 x^1, \dots, x^n вместо букв

f в координатах

$$f(x^1, \dots, x^n)$$

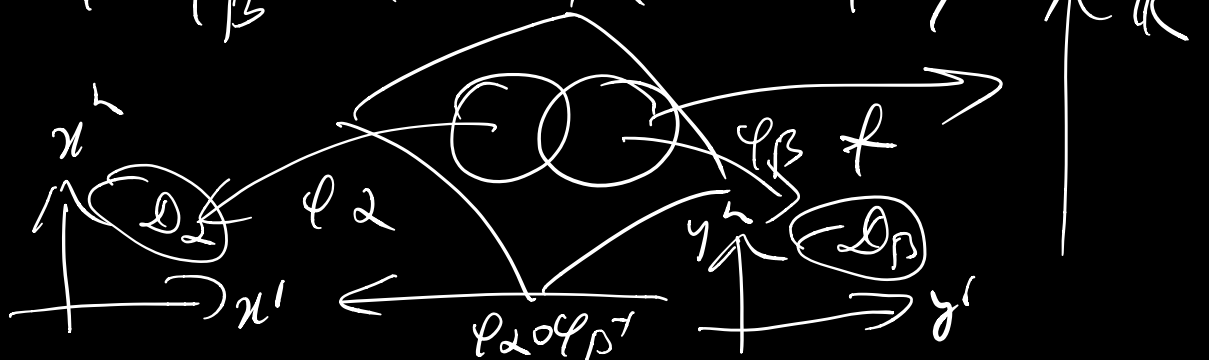
мы считаем все это
 $f \circ \varphi_d^{-1}(x^1, \dots, x^n)$



замена координат:

мы считаем все

$$f \circ \varphi_\beta^{-1} = (f \circ \varphi_\alpha)^{\circ} (\varphi_\alpha \circ \varphi_\beta^{-1}) \quad (f)$$



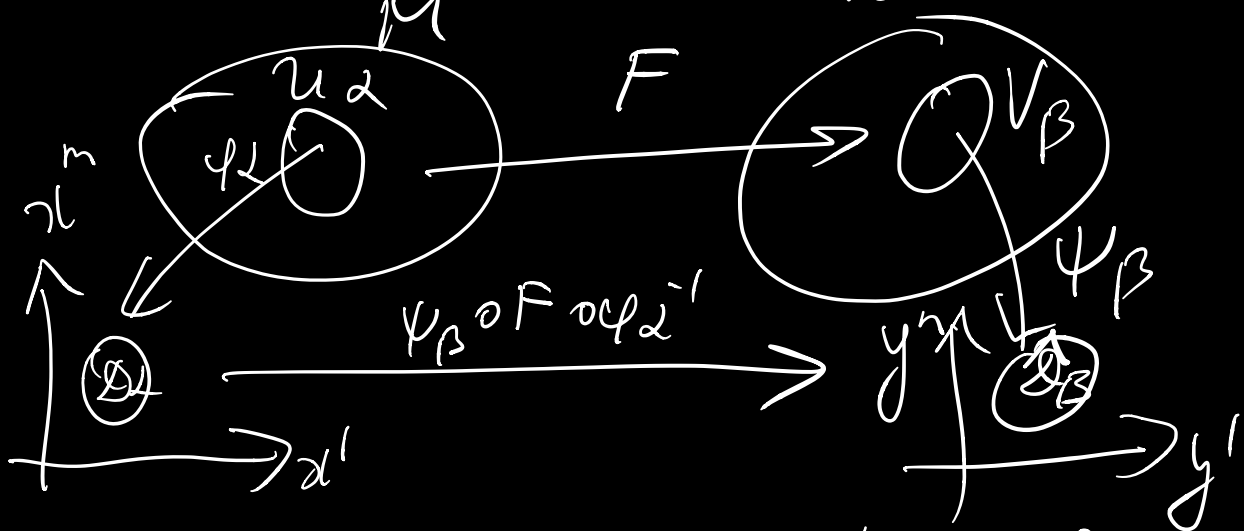
мо нисмет \mathbb{R} нисмет
 $f(y^1, y^h) = f(x^1(y^1, y^h), \dots, x^h(y^1, y^h))$

зде φ_2 нисмет $\varphi_2 \circ \varphi_1^{-1}$ нисмет нисмет

$$x^1 = x^1(y^1, y^h)$$

$$x^h = x^h(y^1, y^h)$$

Градиенте отоджетене мороджетене N



$$\varphi_\beta \circ F \circ \varphi_1^{-1}: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^h \quad (*)$$

Отд φ_1 отоджетене $F: M \rightarrow N$
 мороджетене M в мороджетене N мороджетене \mathbb{R}^h , еден \forall
 мороджетене (x^1, φ_1) нисмет (y^h, φ_β) нисмет

определе (*) матрица M на C^p .

M - матрица C^p

N - матрица C^q

Лемма Определе матрица F

Коррелно $l \leq \min(p, q)$

$\Psi_B \circ F \circ \Psi_A^{-1} =$

$= (\Psi_B \circ \Psi_D^{-1}) \circ (\Psi_D \circ F \circ \Psi_C^{-1}) \circ (\Psi_C \circ \Psi_A^{-1})$

Мы знаем, что $\Psi_B \circ \Psi_D^{-1}$ и $\Psi_C \circ \Psi_A^{-1}$

и $\Psi_D \circ F \circ \Psi_C^{-1}$ и $\Psi_C \circ \Psi_A^{-1}$

$(y^1, \dots, y^n) = \Psi_B \circ F \circ \Psi_A^{-1}(x^1, \dots, x^m)$, а

то F в координатах

координат x^1, \dots, x^m на M и

y^1, \dots, y^n на N имеет вид

$$y^1 = y^1(x^1, \dots, x^m)$$

$$y^n = y^n(x^1, \dots, x^m)$$

Упр Дано, что есть $F: M \rightarrow N$
многообразие C^k и

$G: N \rightarrow L$ многообразие C^l ,

то $G \circ F: M \rightarrow L$ многообразие

$C^{\min(k, l)}$.

Что такое векторы на многообразии?

Пусть M - многообразие C^∞ .

Тогда есть алгебра C^∞ -матриц
функций $C^\infty(M)$

и $C^\infty(N)$

Опр. Дифференцирование \mathcal{D} в точке A
 k -градных функций на M — это
 отображение, сопоставляющее каждой
 функции f , определенной в некоторой
 окрестности A , число, являющееся

$$1) \mathcal{D}(f_1 + f_2) = \mathcal{D}f_1 + \mathcal{D}f_2$$

$$2) \mathcal{D}(fg) = (\mathcal{D}f)g(A) + f(A)(\mathcal{D}g)$$

Упр. Если дано некоторое к.н. x^1, \dots, x^n , то

$$\mathcal{D} = \sum_{i=1}^n \frac{\partial}{\partial x^i} \Big|_A \quad (*)$$

— это дифференцирование

$$\mathcal{D}f = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x^i}(A) + \dots + \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x^i}(A)$$

Теорема: Любое дифференцирование
 удовлетворяет как $(*)$

► нахождение:

$$f(x^1, \dots, x^n) = f(\underbrace{A^1, \dots, A^n}_{\text{к.н. } A}) + \frac{\partial f}{\partial x^i}(A^1, A^n) (x^i - A^i) +$$


$$+ h_{ij}^{\infty}(x^i, x^j) (x^i - A^i) (x^j - A^j) \Rightarrow$$

$$\Delta f = \frac{\partial f}{\partial x^i}(A^i, \dots, A^h) \underbrace{\Delta(x^i - A^i)}_{\gamma^i} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \Delta f = \gamma^i \frac{\partial f}{\partial x^i}(A^i, \dots, A^h) \quad \triangleleft$$

Το πρώτο είναι το νόμο του C^∞ -φύλλου
 και C^∞ -μορφοποίηση.

Οπρ και C^∞ -μορφοποίηση
 και ακεραίων βελών β τρισε Α -
 - το διαφοροποιώσαει κλάδου
 φύλλου β τρισε Α.

$\Sigma \subset \mathbb{R}^h$


$\exists \gamma \text{ η.α. } \Sigma \ni \gamma(t)$
 $\gamma(0) = A$
 $\dot{\gamma}(0) = \bar{X}$

καισ. βελώνη - καισ. βελώνη β \mathbb{R}^h

$$\partial_X f(A) = \frac{d}{dt} f(\gamma(t)) \Big|_{t=0}$$

$$\forall h \quad \partial_{X_i} f = X \frac{\partial f}{\partial x^i}(A) + \dots$$

M $m \times n$
 με διαστάσεων $\mathbb{R}^h \Rightarrow$ υπάρχουν
 βασικοί γινόμενοι και διαφοροποιήσιμα
 φυκτά.

M $m \times n$

Z βασικός β ποικ $A =$

$=$ διαφοροποιήσιμα

$(U_\alpha, \varphi_\alpha)$ καρτά, $U_\alpha \ni A$
 κανονικές n -τά x^1, \dots, x^n

$$Z = Z \Big|_{\mathbb{R}^n} \frac{\partial}{\partial x^i} \Big|_A + \dots + Z \Big|_A \frac{\partial}{\partial x^h}$$

(U_β, φ_β) σφύρα καρτά, $U_\beta \ni A$

Координаты и-го y^1, \dots, y^n

$$Z = \sum_{\substack{\uparrow \\ \mathbb{R}}} Z^1 \frac{\partial}{\partial y^1} \Big|_A + \dots + \sum_{\substack{\uparrow \\ \mathbb{R}}} Z^n \frac{\partial}{\partial y^n} \Big|_A$$

(Z^1, \dots, Z^n) - координаты вектора Z
в стандартном и-ф x^1, \dots, x^n

$(\hat{Z}^1, \dots, \hat{Z}^n)$ - координаты вектора Z
в стандартном и-ф y^1, \dots, y^n

Вопрос Как они связаны?

Пример Дифференцирование
сходится ф-ции

$$Z f = \sum_{i=1}^n Z^i \frac{\partial f}{\partial x^i}(A) + \dots + \sum_{i=1}^n \hat{Z}^i \frac{\partial f}{\partial y^i}(A) =$$

$$= \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x^i}(A) \textcircled{=}$$

$$f(y^1(x^1, \dots, x^n), \dots, y^h(x^1, \dots, x^n)) = f(x^1, \dots, x^n)$$

$$\begin{aligned} \textcircled{=} Z^i \frac{\partial f}{\partial y^j}(A) \frac{\partial y^j}{\partial x^i}(A) &= \\ &= \underbrace{\frac{\partial y^j}{\partial x^i}(A) Z^i}_{\hat{Z}^j} \frac{\partial f}{\partial y^j}(A) \end{aligned}$$

Уб Дпу замена к-т

$$\hat{Z}^j = \frac{\partial y^j}{\partial x^i}(A) Z^i \quad \text{или}$$

$$\begin{pmatrix} \hat{Z}^1 \\ \vdots \\ \hat{Z}^h \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial y^1}{\partial x^i}(A) \\ \vdots \\ \frac{\partial y^h}{\partial x^i}(A) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} Z^1 \\ \vdots \\ Z^h \end{pmatrix}$$

↑
матрица Якоби замены
к-т в точке A

Формализм преобразований к-т.

Вместо старых и новых к-т

$$x^1, \dots, x^n \quad y^1, \dots, y^n$$

однако имеют

$$x^1, \dots, x^n \quad x^{1'}, \dots, x^{n'}$$

(вместо $(x^1)', \dots, (x^n)'$)

$$Z = Z^i \frac{\partial}{\partial x^i} \quad Z = Z^{i'} \frac{\partial}{\partial x^{i'}}$$

Тогда

$$Z^{i'} = \frac{\partial x^{i'}}{\partial x^i} Z^i$$

Опр Пусть M - мн.с. класса C^k .

Тогда касательный вектор в точке A - это совокупление каждой координатной системы к-т x^1, \dots, x^n в окрестности точки A упорядоченный набор h и всех

(z^1, \dots, z^n) , \mathbb{R}^n \mathbb{R}^n \mathbb{R}^n \mathbb{R}^n
 x^1, \dots, x^n \mathbb{R}^n \mathbb{R}^n \mathbb{R}^n
 $(z^1, \dots, z^n) \sim (z'^1, \dots, z'^n)$ \mathbb{R}^n \mathbb{R}^n

$$z^i = \frac{\partial x^i}{\partial x'^i}(A) z'^i$$

Def Мно-во касательных векторов в точке A называется касательным \mathbb{R} -пространством к многообразию M в точке A .

$T_A M$

$M \ni A \quad x^1, \dots, x^n$ \mathbb{R}^n \mathbb{R}^n \mathbb{R}^n

$$\bar{X} \in T_A M \Rightarrow \bar{X} = \bar{X}^1 \frac{\partial}{\partial x^1} + \dots + \bar{X}^n \frac{\partial}{\partial x^n}$$
$$= \bar{X}^i \frac{\partial}{\partial x^i}$$

Y16 $T_A M$ - \mathbb{R} -пространство

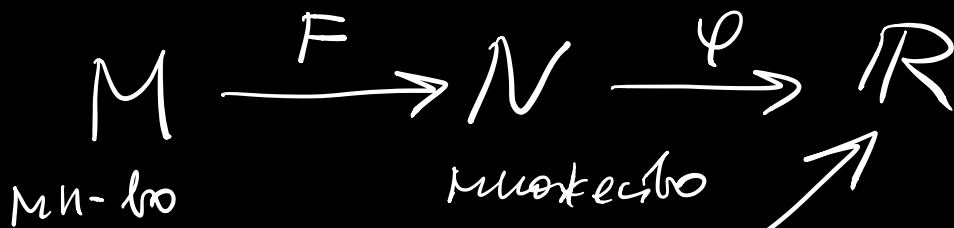
$\triangleright \mathcal{D}_1, \mathcal{D}_2$ - διαφοροποιήσιμα \Rightarrow
 $\Rightarrow \mathcal{D}_1 + \mathcal{D}_2 \in \lambda \mathcal{D}$ τότε
 \mathbb{R}

διαφοροποιήσιμα

$$\mathcal{D}_1 = X^i \frac{\partial}{\partial x^i} \quad \mathcal{D}_2 = Y^i \frac{\partial}{\partial x^i}$$

$$\Rightarrow \mathcal{D}_1 + \mathcal{D}_2 = (X^i + Y^i) \frac{\partial}{\partial x^i}$$

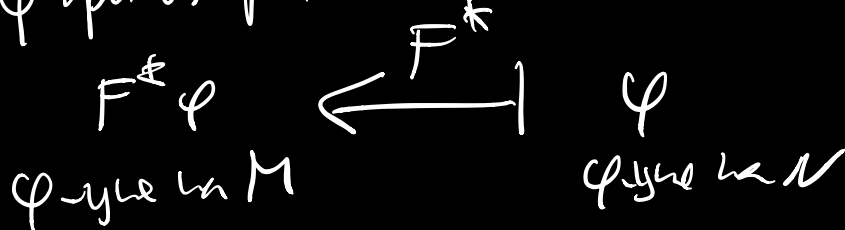
$$\lambda \mathcal{D}_1 = (\lambda X^i) \frac{\partial}{\partial x^i} \quad \blacktriangleleft$$



$$F^* \varphi = \varphi \circ F$$

σύνθεση σφραγ

φ-γιν φ κρι σφραγκευ F



$\forall \psi \in \mathfrak{m}$ M, N -модуль, F и φ -
 - тоже модуль, то $F^* \psi$ модуль
 φ -модуль.

Опр Пусть $F: M \rightarrow N$ модуль
 структурами. Тогда
 $\forall A \in M$ определено структурами

$$d_A F: T_A M \rightarrow T_{F(A)} N,$$

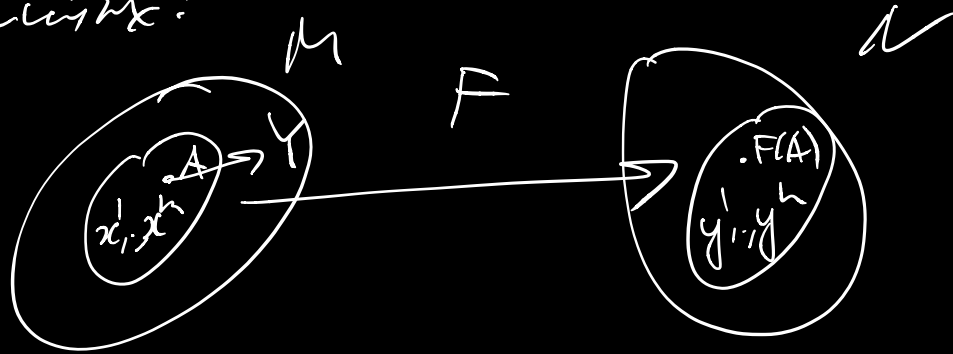
называется дифференциалом F
 в точке A , где

$$d_A F(Y) \uparrow \varphi = Y(F^* \psi)$$

$$\left[\begin{array}{c} T_A M \\ \uparrow \\ T_{F(A)} N \end{array} \right] \quad C^\infty(N)$$

$$\begin{array}{ccc}
 M & \xrightarrow{F} & N \\
 Y & \xrightarrow{d_A F} & d_A F(Y) \\
 F^* \psi & \xleftarrow{F^*} & \psi
 \end{array}$$

Вопрос: как $d_A F$ устроена в локальных координатах?



F в локальных координатах $x^1, \dots, x^m \in M$ и y^1, \dots, y^n на N имеет вид

$$y^i = y^i(x^1, \dots, x^m)$$

$$y^h = y^h(x^1, \dots, x^m)$$

$$\gamma \in T_A M \Rightarrow \gamma = \gamma^1 \frac{\partial}{\partial x^1} \Big|_A + \dots + \gamma^m \frac{\partial}{\partial x^m} \Big|_A$$

$\varphi \in T_\gamma N$ в локальных координатах y^1, \dots, y^n имеет вид $\varphi(y^1, \dots, y^n)$

$F^* \varphi = \varphi \circ F$ в локальных координатах x^1, \dots, x^m имеет вид $F^* \varphi(x^1, \dots, x^m) =$

$$= \varphi(y^1(x^1, \dots, x^n), \dots, y^n(x^1, \dots, x^n))$$

Тогда

$$Y(F \# \varphi) = Y \left[\frac{\partial}{\partial x^i} \Big|_A \varphi(y^1(x^1, \dots, x^n), \dots, y^n(x^1, \dots, x^n)) \right]$$

$$= Y \left[\frac{\partial \varphi(F(A))}{\partial y^j} \frac{\partial y^j}{\partial x^i} \Big|_A \right] =$$

$$= \left[\frac{\partial y^j}{\partial x^i} (A) Y \left[\frac{\partial \varphi}{\partial y^j} (F(A)) \right] \right]$$

$d_A F(Y)$

$$d_A F(Y) \varphi$$

\Rightarrow то есть то выражение свернулось.

$$\underline{\underline{Y}} \left[(d_A F(Y)) \right] = \frac{\partial y^j}{\partial x^i} (A) Y \left[\right]$$

↑
матрица Якоби F

$$\begin{pmatrix} d_A F(Y)^1 \\ \vdots \\ d_A F(Y)^n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial y^j}{\partial x^i} (A) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} Y^1 \\ \vdots \\ Y^n \end{pmatrix} \quad (*)$$

(Сматриваем с операцией $d_A F$
 $\mathcal{D}_A F: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ в точке A)

$$\underline{Y \in \mathcal{D}_A F: T_A M \rightarrow T_{F(A)} N}$$

— линейный оператор

→ нам из этого будет (*) Lин

$$\begin{aligned} d_A F(\alpha Y + \beta Z) \varphi &= \\ &= (\alpha Y + \beta Z) F^* \varphi = \\ &= \alpha Y(F^* \varphi) + \beta Z(F^* \varphi) = \\ &= \alpha (d_A F(Y)) + \beta (d_A F(Z)) \varphi \end{aligned}$$

Рассмотрим различные случаи

$$f: M \rightarrow N = \mathbb{R}$$

безусловно возможные случаи.

$$d_A f: T_A M \rightarrow T_{f(A)} \mathbb{R}$$

$$\begin{array}{c} \xrightarrow{\quad} \xrightarrow{\quad} \xrightarrow{\quad} \mathbb{R} \\ \frac{\partial}{\partial t} \end{array}$$

$$T_{f(A)} \mathbb{R} \cong \mathbb{R} \quad \begin{array}{ccc} \frac{\partial}{\partial t} & \leftrightarrow & d \\ \uparrow & & \uparrow \\ \mathbb{R} & & \mathbb{R} \end{array}$$

$$d_A f: T_A M \rightarrow T_{f(A)} \mathbb{R} \cong \mathbb{R}$$

$$d_A f(Y) = \left(\frac{\partial f}{\partial x^i} Y^i \right) \frac{\partial}{\partial t} \leftrightarrow \underbrace{\frac{\partial f}{\partial x^i} Y^i}_{\text{число}}$$

Другой case $f: M \rightarrow \mathbb{R}$
 $d_A f(Y) = \frac{\partial f}{\partial x^i}(A) Y^i \in \mathbb{R}$

Заметим: это значит, что это колец

$$dA \in (TAM)^*$$

Вспомогательное Z



Оп Вспомогательное Z в отображении $U \rightarrow M$ - это отображение

$$Z: U \rightarrow \bigsqcup_{A \in U} TAM, \text{ т.ч.}$$

$$Z(A) \in TAM.$$

Оп Вспомогательное Z нормальное, если \forall нормальной φ φ -стабильно

$Z\varphi$ нормальное

$$(Z\varphi)(A) := Z(A)\varphi$$

YH Векторное поле Z радиальное \Leftrightarrow
 \Leftrightarrow в модных канонических координатах x^1, \dots, x^h
 координатные функции Z^1, \dots, Z^h радиальны.

$$\left(Z = Z^1 \frac{\partial}{\partial x^1} + \dots + Z^h \frac{\partial}{\partial x^h} \right)$$

↑ функция ради

\Rightarrow (\Rightarrow) Z - радиальное \Rightarrow

$$\Rightarrow Z x^i = Z^i \text{ радиальное}$$

(\Leftarrow) Z^1, \dots, Z^h радиальны, φ - радиальное \Rightarrow

$$\Rightarrow Z\varphi = Z^1 \frac{\partial \varphi}{\partial x^1} + \dots + Z^h \frac{\partial \varphi}{\partial x^h} \text{ радиальное}$$

M - многообразие

$$TM = \bigsqcup_{A \in M} T_A M \quad \underline{\text{множество}}$$

TM можно считать группой радиуса
многообразия ("касательное расслоение")

Упр. Пусть M и N — радиус многообразия,
зат. Вектора $M \times N$ группы
радиуса многообразия.